

Εξέταση στο Μάθημα: "ΘΕΩΡΙΑ ΔΙΚΤΥΩΝ" (5^ο εξάμηνο)

(Διάρκεια: 3 ώρες)

ΟΜΑΔΑ Α

Ημερομηνία: 20 Φεβρουαρίου 2004

ΟΝΟΜΑΤΕΠΩΝΥΜΟ: _____

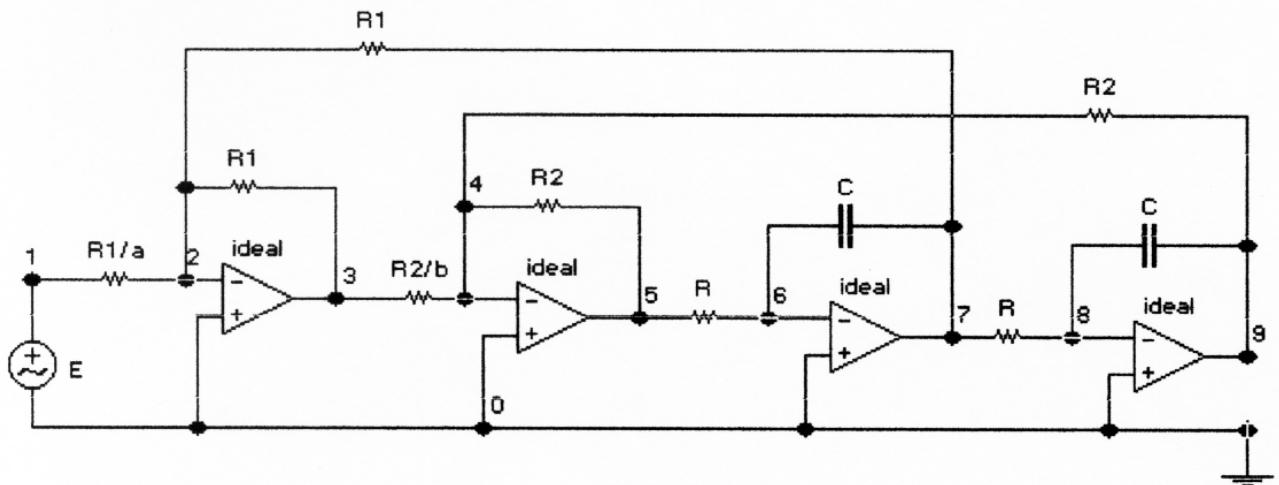
Παρατηρήσεις: - Να γράψετε τον αριθμό των διφύλλων που παραδίδετε
- Να γράψετε το όνομά σας σε κάθε δίφυλλο που παραδίδετε

(Το παρόν επιστρέφεται)

ΚΑΛΗ ΕΠΙΤΥΧΙΑ

Θέμα 1 (35%)

Για το κύκλωμα του Σχήματος:



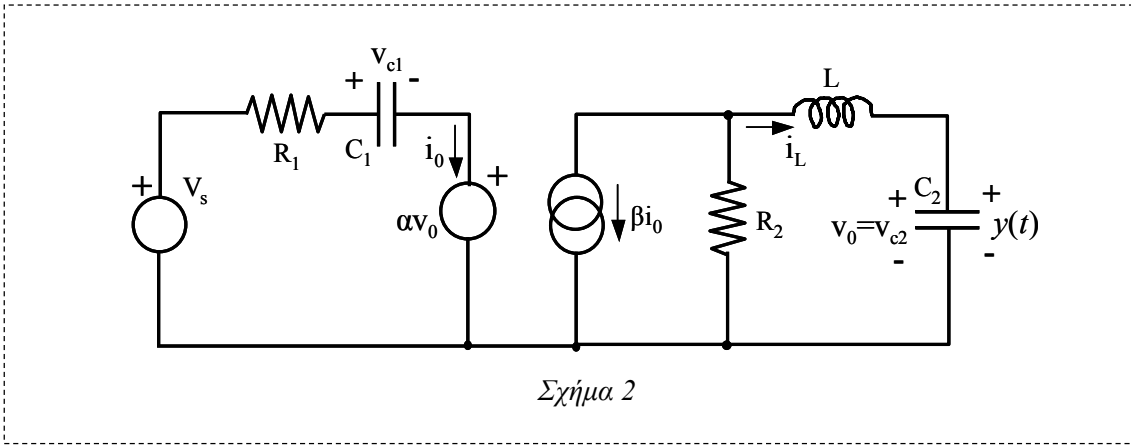
Σχήμα 1

- (10%) Να γραφούν οι εξισώσεις της τροποποιημένης μεθόδου των κόμβων με δύο γράφους.
- (10%) Να ευρεθούν οι συναρτήσεις μεταφοράς $G_1(s)=V_9(s)/E(s)$ και $G_2(s)=V_3(s)/E(s)$.
- (10%) Όταν όλες οι αντιστάσεις είναι $10\text{k}\Omega$, $\alpha=10$, $\beta=1.5$ και η διέγερση $E(t)$ είναι $E(t)=3*\eta\mu(2\pi*1000t)+10*\eta\mu(2\pi*2000t)$ παρατηρείται ότι στον κόμβο 3 στην μόνιμη κατάσταση δεν εμφανίζεται η κυκλική συχνότητα $2\pi*1000$. Να προσδιοριστεί η τιμή της χωρητικότητας των πυκνωτών C και η απόκριση μόνιμης κατάστασης στον κόμβο 9.
- (5%) Να σχεδιαστεί το ασυμπτωτικό διάγραμμα Bode πλάτους της $G_2(s)$, για τις τιμές του ερωτήματος (γ), όταν $C=50\text{nF}$.

Θέμα 2 (35%)

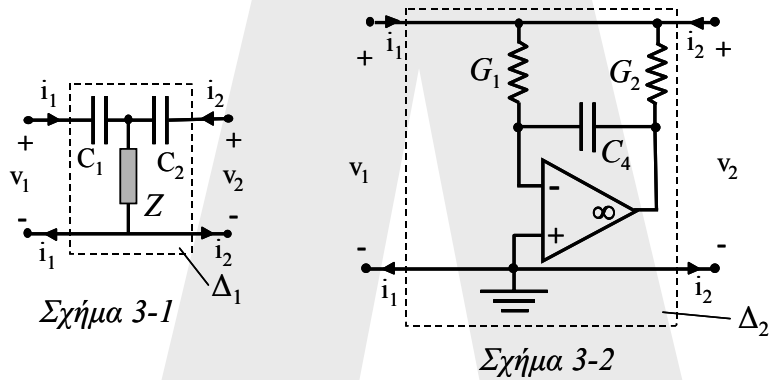
Για το γραμμικό χρονικά αμετάβλητο κύκλωμα του Σχήματος 2:

- (15%) Να γραφούν οι εξισώσεις κατάστασης του κυκλώματος, επιλέγοντας ως μεταβλητές κατάστασης τα v_{c1} , v_{c2} , i_L .
- (10%) Όταν $R_1=4\Omega$, $R_2=10\Omega$, $L=2\text{H}$ και $C_1=C_2=25\text{mF}$, να βρεθεί ποια συνθήκη πρέπει να πληρούν τα α , β ώστε το κύκλωμα να είναι ασυμπτωτικά ευσταθές.
- (10%) Θεωρώντας αρχικές συνθήκες (στη χρονική στιγμή $t=0$): $i_L(0)=1\text{A}$ και $v_{c1}(0)=v_{c2}(0)=0$, να προσδιοριστεί η απόκριση $y(t)$ μηδενικής εισόδου του κυκλώματος όταν $\alpha=1$ και $\beta=0$.



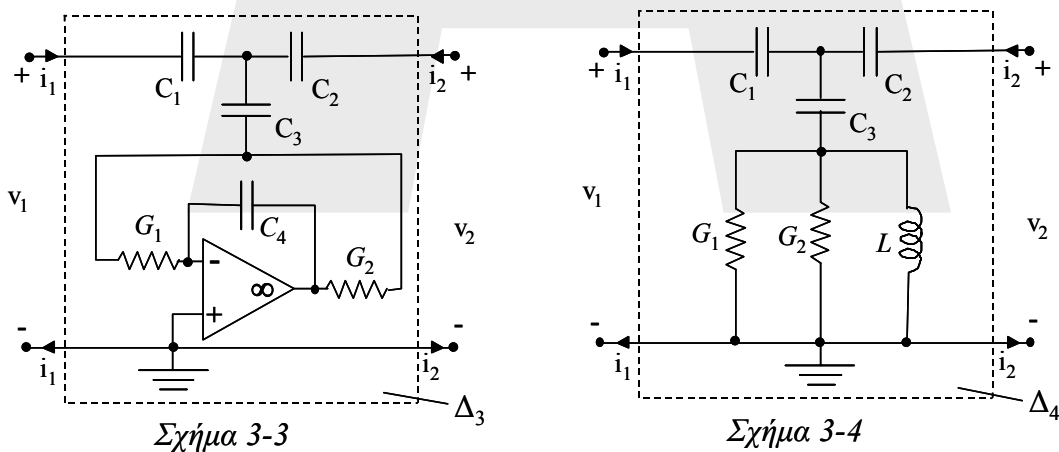
Θέμα 3 (30%)

α. (15%) Για τα δίθυρα Δ_1 και Δ_2 του Σχήματος 3-1 και 3-2 αντίστοιχα, να ευρεθούν οι μήτρες συνθέτων αντιστάσεων ανοικτοκύκλωσης Z_1 και Z_2 , αντίστοιχα.

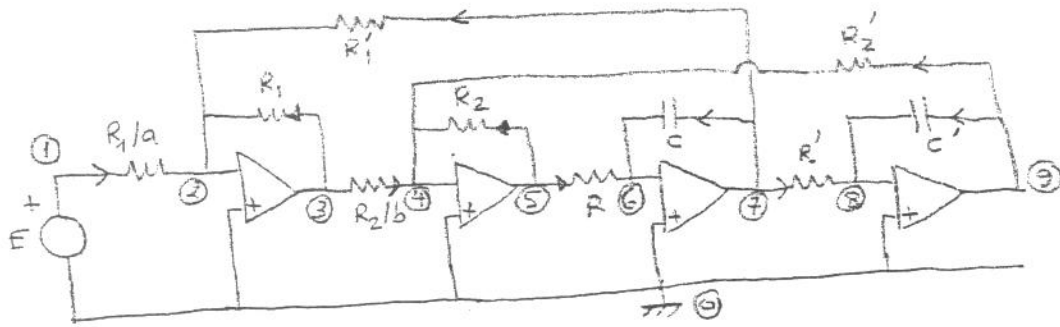


β. (5%) Για το δίθυρο Δ_3 του Σχήματος 3-3, να ευρεθεί η μήτρα Z_3 συνθέτων αντιστάσεων ανοικτοκύκλωσης, αφού εξετασθεί η ισχύς των κριτηρίων Brune όπου αυτό απαιτείται.

γ. (10%) Να ευρεθεί η τιμή του πηνίου L ώστε τα δίθυρα Δ_3 (σχήμα 3-3) και Δ_4 (σχήμα 3-4) να είναι ισοδύναμα. Πότε τα Δ_3 και Δ_4 είναι συμμετρικά;

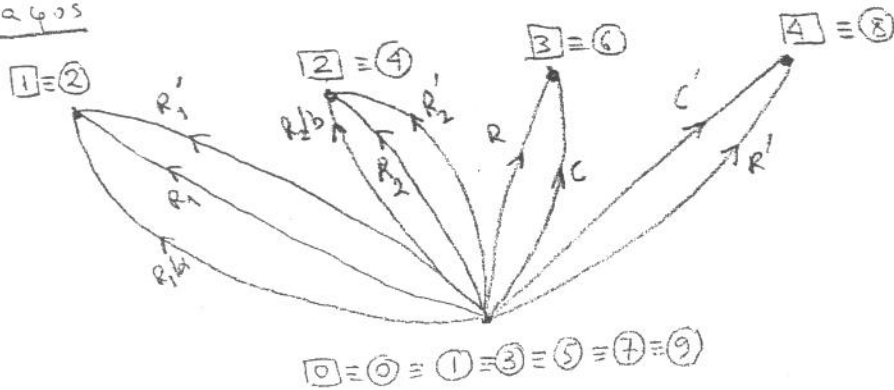


ΘΕΜΑ 1^ο

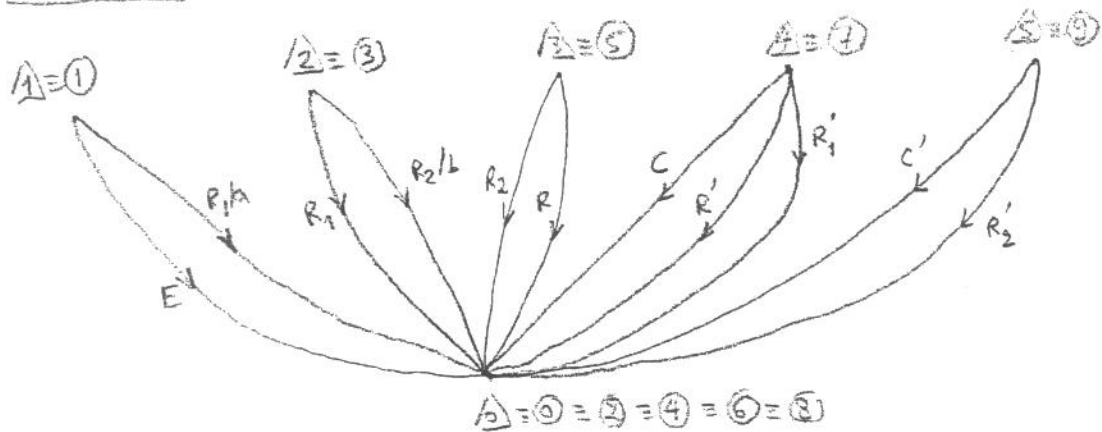


Το ανωτέρω κύκλωμα αντιστοιχεί στην ομάδα Α.
 Οι I-γράφοι και V-γράφοι είναι μόνοι με τις 4 ομάδες ως εξής

I - γράφος



V - γράφος



Οι εξισώσεις της τροποποιημένης μεθόδου των κόμβων για τις 4 ομαδες ως εξής

$$\begin{matrix}
 \text{1} \\
 \text{2} \\
 \text{3} \\
 \text{4} \\
 E
 \end{matrix}
 \begin{bmatrix}
 -G_1 a & -G_1 & 0 & -G'_1 & 0 \\
 0 & -G_2 b & -G_2 & 0 & -G'_2 \\
 0 & 0 & -G & -Cs & 0 \\
 0 & 0 & 0 & -G' & -Cs \\
 1 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{bmatrix}
 \begin{bmatrix}
 V_{\Delta 1} \\
 V_{\Delta 2} \\
 V_{\Delta 3} \\
 V_{\Delta 4} \\
 V_{\Delta 5}
 \end{bmatrix}
 =
 \begin{bmatrix}
 0 \\
 0 \\
 0 \\
 0 \\
 E
 \end{bmatrix}$$

ΠΡΟΣΟΧΗ: Η αγωγιμότητα της αντίστασης R₁ α είναι αG₁

2) Για τις συναρτήσεις μεταφοράς θα έχουμε

$$\frac{V_{\Delta 1}}{E(s)} = \frac{V_{\Delta 5}}{E(s)} = \frac{
 \begin{vmatrix}
 -G_1 a & -G_1 & 0 & -G'_1 & 0 \\
 0 & -G_2 b & -G_2 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & -G & -Cs & 0 \\
 0 & 0 & 0 & -G' & 0 \\
 1 & 0 & 0 & 0 & E(s)
 \end{vmatrix}
 \cdot \frac{1}{E(s)}
 }{
 \begin{vmatrix}
 -G_1 a & -G_1 & 0 & -G'_1 & 0 \\
 0 & -G_2 b & -G_2 & 0 & -G'_2 \\
 0 & 0 & -G & -Cs & 0 \\
 0 & 0 & 0 & -G' & -Cs \\
 1 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{vmatrix}
 }
 =$$

$$\begin{vmatrix}
 -G_1 a & -G_1 & 0 & -G'_1 \\
 0 & -G_2 b & -G_2 & 0 \\
 0 & 0 & -G & -Cs \\
 0 & 0 & 0 & -G'
 \end{vmatrix} \cdot E(s)$$

abG₁G₂GG'

$$= \frac{
 \begin{vmatrix}
 -G_1 & 0 & -G'_1 & 0 \\
 -G_2 b & -G_2 & 0 & -G'_2 \\
 0 & -G & -Cs & 0 \\
 0 & 0 & -G' & -Cs
 \end{vmatrix} E(s)
 }{
 \begin{vmatrix}
 -G_1 & 0 & 0 \\
 -G_2 b & -G_2 & -G'_2 \\
 0 & -G & 0
 \end{vmatrix} - Cs \begin{vmatrix}
 -G_1 & 0 & -G'_1 \\
 -G_2 b & -G_2 & 0 \\
 0 & -G & -G'
 \end{vmatrix}
 }$$

$$= \frac{abG_1G_2G'}{G'G G_1G_2 - Cs[-G_1G_2Cs - G'_1G_2bG]} = \frac{abG_1G_2G^2}{G_1G_2Cs^2 + G_1G_2bGcs + G_1G_2G^2} =$$

$$= \frac{abG^2}{Cs^2 + bGcs + G^2} = G_1(s) \text{ zus opáfas A uoi zus opáfas } \Delta$$

$$\frac{V_{\Delta}(s)}{E(s)} = \frac{V_{\Delta}(s)}{E(s)} = \frac{1}{E(s)} \cdot \begin{vmatrix} -G_1a & -G_1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -G_2b & -G_2 & 0 & -G'_2 \\ 0 & 0 & -G & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -Cs \\ 1 & 0 & 0 & E(s) & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= \frac{-E(s) \begin{vmatrix} -G_1a & -G_1 & 0 & 0 \\ 0 & -G_2b & -G_2 & -G'_2 \\ 0 & 0 & -G & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -Cs \end{vmatrix}}{E(s) \Pi(s)} = - \frac{G_1G_2abGcs}{G_1G_2Cs^2 + G_1G_2bGcs + G_1G_2G^2}$$

$$= - \frac{abGcs}{Cs^2 + bGcs + G^2} = G_1(s) \text{ zus opáfas B}$$

$$\frac{V_{\Delta}(s)}{E(s)} = \frac{V_{\Delta}(s)}{E(s)} = \frac{1}{E(s) \Pi(s)} \cdot \begin{vmatrix} -G_1a & -G_1 & 0 & -G'_1 & 0 \\ 0 & -G_2b & 0 & 0 & -G'_2 \\ 0 & 0 & 0 & -Cs & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -G' & -Cs \\ 1 & 0 & E(s) & 0 & 0 \end{vmatrix} = \frac{E(s) \begin{vmatrix} -G_1a & -G_1 & -G'_1 & 0 \\ 0 & -G_2b & 0 & -G'_2 \\ 0 & 0 & -Cs & 0 \\ 0 & 0 & -G' & -Cs \end{vmatrix}}{E(s) \cdot \Pi(s)}$$

$$= \frac{G_1aG_2b \begin{vmatrix} -Cs & 0 \\ -G' & -Cs \end{vmatrix}}{\Pi(s)} = \frac{G_1G_2abCs^2}{G_1G_2Cs^2 + G_1G_2bGcs + G_1G_2G^2} =$$

$$= \frac{abCs^2}{Cs^2 + bGcs + G^2} = G_1(s) \text{ zus opáfas } \Gamma$$

$$\frac{V_3(s)}{E(s)} = \frac{V_{\Delta}(s)}{E(s)} = \frac{\begin{vmatrix} -G_1\alpha & 0 & 0 & -G_1' & 0 \\ 0 & 0 & -G_2 & 0 & -G_2' \\ 0 & 0 & -G & -Cs & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -G' & -Cs \\ 1 & E(s) & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix}}{E(s)\Pi(s)}$$

$$= \frac{(-1)^{5+2} E(s) \begin{vmatrix} -G_1\alpha & 0 & -G_1' & 0 \\ 0 & -G_2 & 0 & -G_2' \\ 0 & -G & -Cs & 0 \\ 0 & 0 & -G' & -Cs \end{vmatrix}}{E(s)\Pi(s)} = \frac{-G_1\alpha \begin{vmatrix} -G_2 & 0 & -G_2' \\ -G & -Cs & 0 \\ 0 & -G' & -Cs \end{vmatrix}}{\Pi(s)}$$

$$= \frac{G_1\alpha [-G_2 C C' s^2 - G_2' G G']}{\Pi(s)} = \frac{-\alpha G_1 G_2 [C^2 s^2 + G^2]}{G_1 G_2 C^2 s^2 + G_1 G_2 b G C s + G_1 G_2 G^2} =$$

$$= \frac{-a [C^2 s^2 + G^2]}{C^2 s^2 + b G C s + G^2} = G_2(s) \text{ ομοιομορφία ομοιομορφίας}$$

3) Το μοτίβο μοτίβο $C^2 s^2 + b G C s + G^2$ έχει πόλο στο $s = -\frac{b G C}{2 C^2} \pm j \sqrt{G^2 - \frac{b^2 G^2 C^2}{4 C^4}}$ αντίστοιχα.

Αν η $G(s)$ είναι ασυμμετρική ενδεχόμενα να εφαρμόσει καν ενδοδο στο $u(t) = A \sin \omega t$, η έξοδος $y(t)$ θα είναι $y(t) = A |G(j\omega)| \sin[\omega t + \text{Arg } G(j\omega)]$

Κάτω $E(t) = 3 \sin(2\pi \cdot 1000 t) + 10 \sin(2\pi \cdot 2000 t)$, εφαρμόζοντας τον ω και τον ω αντίστοιχα

$$y(t) = 3 |G_2(j 2\pi \cdot 1000)| \sin[2\pi \cdot 1000 t + \text{Arg } G_2(j 2\pi \cdot 1000)] + 10 |G_2(j 2\pi \cdot 2000)| \sin[2\pi \cdot 2000 t + \text{Arg } G_2(j 2\pi \cdot 2000)]$$

Για τις ομοιομορφίες A, B, Γ η $\text{Arg } G_2(j 2\pi \cdot 1000) = 0$. Αντίστοιχα $|G_2(j 2\pi \cdot 1000)| = 0$. Αντίστοιχα

$$C^2 [-(2\pi \cdot 1000)^2] + G^2 = 0$$

Κάτω $G = 10^{-4} \frac{F}{s}$, ω είναι

$$C = \frac{G}{2\pi \cdot 1000} = \frac{1}{2\pi} \cdot 10^{-7} F = \frac{100}{2\pi} \mu F$$

Για τον φάση Δ οφείλει $|G_2(j2\pi \times 2000)| = 0$ οπότε

1.5

$$C = \frac{G}{2\pi \times 2000} = \frac{1}{4\pi} \cdot 10^{-7} = \frac{100}{4\pi} \mu F$$

Για τον φάση A, η συνάρτηση μεταφοράς $V_g(s)/E(s) =$
 $= \frac{abG^2}{C^2s^2 + bGcs + G^2} = G_1(s)$. Για τον $G_1(s)$ σε συχνότητα

$$|G_1(j2\pi \times 1000)| = \frac{15 \times 10^{-8}}{\left| \left(j \frac{100}{2\pi} \cdot 10^{-9} \cdot 2\pi \times 1000 \right)^2 + 4.5 \times 10^{-4} \cdot \frac{100}{2\pi} \cdot 10^{-9} \cdot j 2\pi \times 1000 + 10^{-8} \right|} =$$

$$= \frac{15 \times 10^{-8}}{1.5 \times 10^{-8}} = 10$$

$$\text{Arg } G_1(j2\pi \times 1000) = \text{Arg} \left(\frac{10}{j} \right) = -90^\circ = -\frac{\pi}{2}$$

$$|G_1(j2\pi \times 2000)| = \frac{15 \times 10^{-8}}{\left| \left(j \frac{100}{2\pi} \cdot 10^{-9} \cdot 2\pi \times 2000 \right)^2 + 1.5 \times 10^{-4} \cdot \frac{100}{2\pi} \cdot 10^{-9} \cdot j 2\pi \times 2000 + 10^{-8} \right|}$$

$$= \frac{15 \times 10^{-8}}{\left| \left(j 2 \times 10^{-4} \right)^2 + j 3 \times 10^{-8} + 10^{-8} \right|} = \frac{15 \times 10^{-8}}{|-3 \times 10^{-8} + j 3 \times 10^{-8}|}$$

$$= \frac{15}{|-3 + j3|} = \frac{15}{\sqrt{18}} = 3.53$$

$$\text{Arg } G_1(j2\pi \times 2000) = \text{Arg} \left[\frac{15}{-3 + j3} \right] = \text{Arg}(15) - \text{Arg}(-3 + j3) = 0 - 145^\circ = -145^\circ = -\frac{3\pi}{4}$$

Άρα

$$V_g(t) = 3 \times 10 \cos \left(2\pi \times 1000t - \frac{\pi}{2} \right) + 10 \times 3.53 \cos \left(2\pi \times 2000t - \frac{3\pi}{4} \right)$$

Οφείλει υπολογιστούν για τις άλλες φάσεις

β) Για τον φάση A

$$G_2(s) = - \frac{a[C^2s^2 + G^2]}{C^2s^2 + bGcs + G^2} = - \frac{10 \times [50 \times 10^{-9}]^2 s^2 + 10^{-8}}{(50 \times 10^{-9})^2 s^2 + 1.5 \times 10^{-4} \times 50 \times 10^{-9} s + 10^{-8}}$$

$$= \frac{-10 [25 \times 10^{-16} s^2 + 10^{-8}]}{25 \times 10^{-16} s^2 + 7.5 \times 10^{-12} s + 10^{-8}} = \frac{-10 [1 + 25 \times 10^{-8} s^2]}{1 + 7.5 \times 10^{-4} s + 25 \times 10^{-8} s^2}$$

Η διακρίνουσα του αριθμητή είναι $\Delta_A = 0 - 4 \times 25 \times 10^{-8} < 0$
 οπότε ο αριθμητής έχει μιγαδικούς πόλους οπότε δεν παρατηρούμε

σε πρωτοβάθμιους παράγοντες

Η διακρίνουσα του παρανοστήτη είναι $\Delta_n = (7.5 \times 10^{-4})^2 - 4 \times 25 \times 10^{-8} < 0$
οπότε δεν υπάρχουν πραγματικές δευτεροβάθμιους παράγοντες

Κυλιωτή συχνότητα θρίβης του κριτηρίου

$$\frac{1}{\omega_z^2} = 25 \times 10^{-8} \Rightarrow \omega_z = \frac{10^4}{5} = 2000 \text{ rad/sec}$$

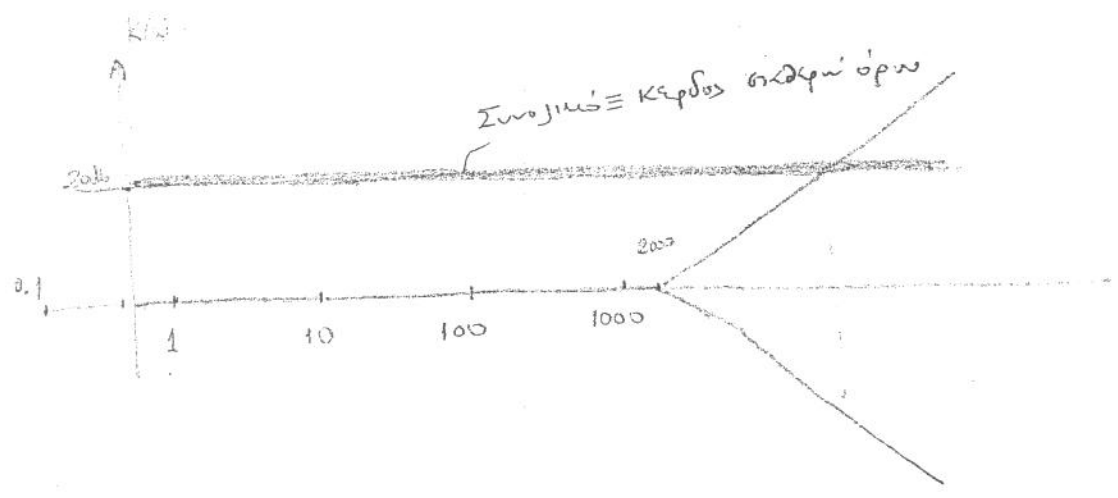
Κυλιωτή συχνότητα θρίβης του παρανοστήτη

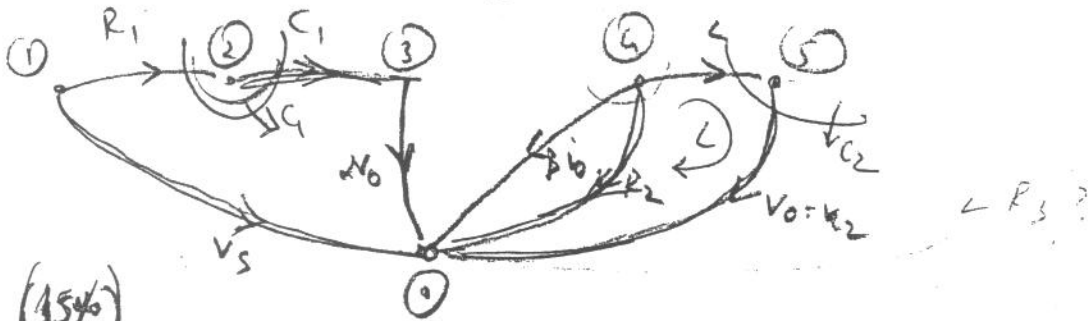
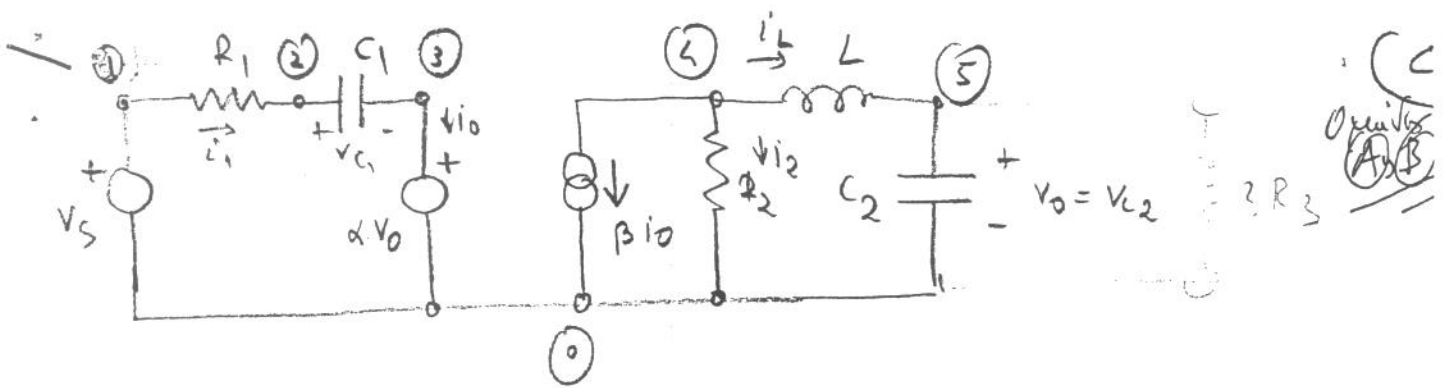
$$\frac{1}{\omega_p^2} = 25 \times 10^{-8} \Rightarrow \omega_p = \frac{10^4}{5} = 2000 \text{ rad/sec}$$

Το κέρδος του σταθμού παρανοστήτη είναι

$$K(\omega) = 20 \log_{10} |-10| = 20 \text{ dB}$$

Τα επιμέρους διαγράμματα Bode ηθίκας και το συνολικό γίνονται ως Σχήμα





(15%) Επιλύστε κατάσταση $\mathbf{x} = (v_{C_1}, v_{C_2}, i_L)$ (στο κενό ουχίτημα, αχ. βυαίρες=0)

$$\textcircled{1} C_1: \begin{cases} (sC_1)v_{C_1} = i_1 - i_0 \\ R_1 i_1 + v_{C_1} + \alpha v_0 = v_S \\ i_0 = \frac{1}{R_1}(-v_{C_1} - \alpha v_0 + v_S) \end{cases} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} (sC_1)v_{C_1} = -\frac{1}{R_1}v_{C_1} - \frac{\alpha}{R_1}v_{C_2} + \frac{1}{R_1}v_S \\ R_1 C \frac{dv_{C_1}}{dt} = -v_{C_1} - \alpha v_{C_2} + v_S \end{array} \right. \quad (1)$$

$$\textcircled{2} C_2: \left\{ \begin{array}{l} (sC_2)v_{C_2} = i_L \\ -\frac{v_{C_2}}{R_3} \end{array} \right. \quad (2)$$

$$\textcircled{3} L: \begin{cases} (sL)i_L + v_{C_2} - v_{R_2} = 0 \\ v_{R_2} = R_2 i_2 \\ i_2 + i_L + \beta i_0 = 0 \\ i_0 = i_1 = \frac{1}{R_1}(-v_{C_1} - \alpha v_0 + v_S) \end{cases} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} L \frac{di_L}{dt} = -v_{C_2} + R_2 i_2 \\ i_2 = -i_L - \beta i_0 \end{array} \right. \Rightarrow v_{R_2} = R_2 \left[-i_L - \beta \left(\frac{-v_{C_1} - \alpha v_0 + v_S}{R_1} \right) \right]$$

$$\Rightarrow (sL)i_L = -v_{C_2} + R_2 \left[-i_L + \frac{\beta}{R_1}(v_{C_1} + \alpha v_{C_2} - v_S) \right] \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left\{ (sL)i_L = \left(\frac{\beta R_2}{R_1} \right) v_{C_1} + \left(\frac{\alpha \beta R_2}{R_1} - 1 \right) v_{C_2} - R_2 i_L - \left(\frac{R_2 \beta}{R_1} \right) v_S \right. \quad (3)$$

$$(sI - A) = \begin{bmatrix} s+10 & 10\alpha & 0 \\ 0 & s & -40 \\ -\frac{10}{8}\beta & \frac{4-50\alpha\beta}{8} & s+5 \end{bmatrix}$$

(C=)

$$\psi(s) = s \begin{vmatrix} s+10 & 0 \\ -\frac{10}{8}\beta & s+5 \end{vmatrix} + 40 \begin{vmatrix} s+10 & 10\alpha \\ -\frac{10}{8}\beta & \frac{4-10\alpha\beta}{8} \end{vmatrix} =$$

$$= s(s+10)(s+5) + 40 \left[\frac{(4-10\alpha\beta)}{8}(s+10) + \frac{100\alpha\beta}{8} \right] =$$

$$= s(s^2 + 15s + 50) + 5 \left[(4-10\alpha\beta)s + 10 \frac{40-100\alpha\beta + 100\alpha\beta}{8} \right] =$$

$$= s^3 + 15s^2 + 50s + (20 - 50\alpha\beta)s + 200 \Rightarrow$$

$$\psi(s) = s^3 + 15s^2 + (70 - 50\alpha\beta)s + 200$$

s^3	1	$(70 - 50\alpha\beta)$	0
s^2	15	200	0
s^1	8	0	
s^0	200		

Langmuir-Kriterium $\gamma > 0$

$$\gamma = \frac{15(70 - 50\alpha\beta) - 200}{15} =$$

$$= 70 - 50\alpha\beta - \frac{200}{15} > 0$$

$$\Leftrightarrow 210 - 150\alpha\beta - 40 > 0 \Leftrightarrow$$

$$\alpha\beta < \frac{170}{150} \approx 1.13$$

$$\underline{Y_{zi}(s)} = C (sI - A)^{-1} x(0) = [0 \ 1 \ 0] \cdot \frac{1}{\Delta(s)} \begin{bmatrix} \Delta'_{ij}(s) \end{bmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \quad \text{(C-C)}$$

$$\Rightarrow Y_{zi}(s) = \frac{\Delta'_{23}(s)}{\Delta(s)}$$

$$\Delta'_{23}(s) = (-1)^{2+3} \times \begin{vmatrix} s+10 & 0 \\ 0 & -40 \end{vmatrix} = \underline{40(s+10)}$$

$$\Delta(s) = \begin{vmatrix} s+10 & 10 & 0 \\ 0 & s & -40 \\ 0 & 0 & s+5 \end{vmatrix} = (s+10) [s(s+5) + 20] = (s+10) \{s^2 + 5s + 20\}$$

$$Y_{zi}(s) = \frac{40(s+10)}{(s+10)(s^2 + 5s + 20)} \rightarrow y_{zi}(t) = \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{40}{s^2 + 5s + 20} \right\}$$

$$\Delta = 25 - 80 = -55 < 0$$

$$p_{1,2} = \frac{-5 \pm j\sqrt{55}}{2} \quad \left| \begin{array}{l} \lambda = -\frac{5}{2} \\ \omega = \frac{\sqrt{55}}{2} \end{array} \right.$$

$$\text{d.h. } y_{zi}(t) = 40 \cdot \mathcal{L}^{-1} \left\{ \frac{A}{(s-p_1)} + \frac{\bar{A}}{(s-p_2)} \right\} = \underline{80|A| \cdot e^{\lambda t} \cdot \cos(\omega t + \varphi)} \quad \varphi = \underline{\underline{\lambda A}}$$

(p₂ = \bar{p}_1) dan p₁ = A + jw

$$\begin{aligned} A e^{\lambda t} + \bar{A} \bar{e}^{\bar{\lambda} t} &= |A| e^{(\alpha + j\omega)t} + \bar{A} e^{(\alpha - j\omega)t} = |A| e^{\alpha t} \left(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t} \right) \\ &= |A| e^{\alpha t} \left(\cos(\omega t + \varphi) + j \sin(\omega t + \varphi) + \cos(\omega t + \varphi) - j \sin(\omega t + \varphi) \right) \\ &= 2|A| e^{\alpha t} \cos(\omega t + \varphi) \end{aligned}$$

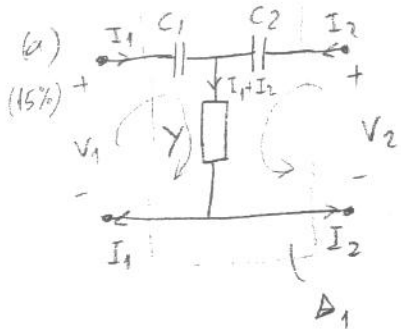
$$A = \left. Y_{zi}(s) \cdot (s-p_1) \right|_{s=p_1} = \frac{1}{(p_1 - p_2)} = \frac{1}{-\frac{5}{2} + j\frac{\sqrt{55}}{2} + \frac{5}{2} + j\frac{\sqrt{55}}{2}} = \frac{1}{j\sqrt{55}} = \underline{\underline{-\frac{j}{\sqrt{55}}}}$$

$$|A| = \frac{1}{\sqrt{55}}, \quad \varphi = -\pi$$

$$y_{zi}(t) = \frac{80}{\sqrt{55}} \cdot e^{-\frac{5}{2}t} \cdot \cos\left(\frac{\sqrt{55}}{2}t - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$\sin\left(\frac{\sqrt{55}}{2}t\right)$$

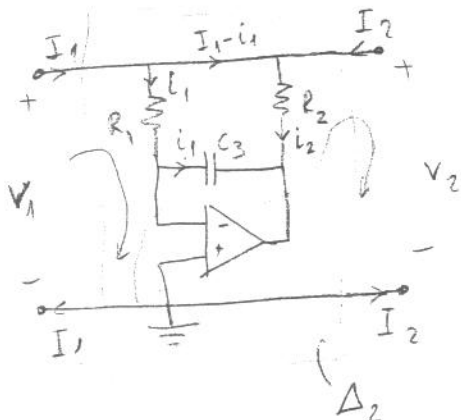
B, Γ



$$\left. \begin{aligned} -V_1 + \frac{I_1}{sC_1} + \frac{I_1+I_2}{Y} &= 0 \\ -V_2 + \frac{I_2}{sC_2} + \frac{I_1+I_2}{Y} &= 0 \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{Y} + \frac{1}{sC_1} & \frac{1}{Y} \\ \frac{1}{Y} & \frac{1}{Y} + \frac{1}{sC_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix}$$

$\leftarrow Z_1$



$$V_1 = V_2 \quad (1)$$

$$-V_1 + i_1 R_1 = 0 \Rightarrow V_1 = R_1 i_1 \quad (2)$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{i_1}{sC_3} - R_2 i_2 + V_2 &= 0 \\ I_1 - i_1 + I_2 &= i_2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow V_2 = -\frac{i_1}{sC_3} + R_2(I_1 + I_2 - i_1) \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \Rightarrow V_1 = V_2 = i_1 R_1 = -\frac{i_1}{sC_3} + (I_1 + I_2) R_2 - i_1 R_2 \Rightarrow i_1 \left(R_1 + R_2 + \frac{1}{sC_3} \right) = (I_1 + I_2)$$

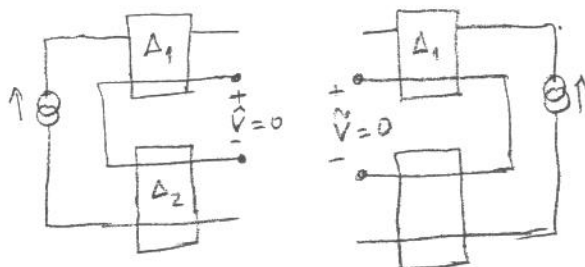
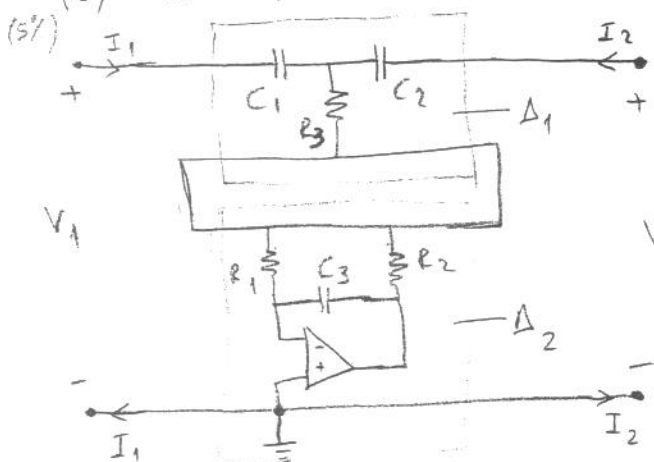
$$\Rightarrow i_1 = \frac{sC_3 R_2}{sC_3(R_1 + R_2) + 1} (I_1 + I_2) \quad (4)$$

$$(1), (2), (4) \Rightarrow V_1 = V_2 = \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} (I_1 + I_2) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \Rightarrow Z_2 = \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

(b) Το Δ_3 ζαρωσχημάτιται (κωδύμα) ως εξής:
 Είναι ομάδα-ομάδα συνδεδεμένη των Δ_1 & Δ_2 .

Κριτική Βρούε;



Κριτική Βρούε 1αξίωμα.

Κριτήριο βέλους ίσχύων $\Rightarrow Z_3 = Z_1 + Z_2$, όπου $Y = \frac{1}{R_3}$ και Z_1, Z_2

$$\Rightarrow Z_3 = Z_1 + Z_2 = \left[\begin{array}{l} R_3 + \frac{1}{sC_1} + \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \\ R_3 + \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \end{array} \right] \left[\begin{array}{l} R_3 + \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \\ R_3 + \frac{1}{sC_2} + \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} \end{array} \right]$$

(γ) Το Δ_4 είναι ως προς Δ_1 , όπου Y είναι ο συνδυασμός

(10%) R_3 σε σειρά με $(L, R_1, R_2$ παράλληλα), συνεπώς

$$\frac{1}{Y} = R_3 + \frac{1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{sL}} = R_3 + \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2}$$

Τότε, από επίσκεψη (α), είναι:

$$Z_4 = \left[\begin{array}{l} R_3 + \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2} + \frac{1}{sC_1} \\ R_3 + \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2} \end{array} \right] \left[\begin{array}{l} R_3 + \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2} \\ R_3 + \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2} + \frac{1}{sC_2} \end{array} \right]$$

Τα Δ_3 και Δ_4 ^{είναι} ισοδύναμα αν και μόνο $Z_3 = Z_4 \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow \frac{sC_3 R_1 R_2}{1 + sC_3(R_1 + R_2)} = \frac{sLR_1R_2}{sL(R_1 + R_2) + R_1R_2}$$

$$\Leftrightarrow s^2 C_3 L R_1 R_2 (R_1 + R_2) + s C_3 (R_1 R_2)^2 = s L R_1 R_2 + s^2 C_3 L R_1 R_2 (R_1 + R_2)$$

$$\Leftrightarrow L = C_3 R_1 R_2$$

Τα Δ_3 και Δ_4 είναι συμμετρικά αν με ως προς Z_3 και Z_4 ίσχύων

$$z_{11} = z_{22} \quad \text{και} \quad z_{12} = z_{21}$$

συνεπώς αν $C_1 = C_2$.